

Motor UDMPH25R

Manual de Instrução

UDiNESE
ASSA ABLOY

Experience a safer and
more open world

Acesse nossos
manuais técnicos
e vídeos.



Advertência

Antes de instalar os Motores e Acionadores Udinese, leia atentamente o manual. A Udinese não se responsabiliza por montagens fora dos padrões deste manual. O não cumprimento das instruções a seguir, acarretará na perda da garantia do produto. Verifique a etiqueta de identificação localizada no corpo do produto que fornece os principais dados técnicos.

Instruções importantes de segurança

Para prolongar a vida útil e evitar danos em seu interior, o motor possui um dispositivo de proteção contra superaquecimento. Caso fique trabalhando durante 4 minutos constantemente, ele irá parar de funcionar automaticamente. Deixe o equipamento desligado entre 15 a 20 minutos para resfriamento e quando a temperatura diminuir, o motor voltará a funcionar normalmente.

No acionamento por controle remoto, devemos acionar uma persiana de cada vez para a programação do controle. Se houverem outras persianas essas devem permanecer desligadas durante a programação da primeira janela, evitando desta forma a memorização de um ou mais motores pelo controle remoto.

Após a programação das demais janelas, para evitar possíveis infiltrações de água no motor, é rigorosamente recomendado efetuar uma curva para baixo no cabo de alimentação.

Consulte o termo de garantia no site: www.udinese.com.br

Características

- Limite eletrônico
- Eixo duplo
- Proteção contra estagnação
- Ajuste fino de limite
- Receptor embutido
- Avanço gradual & Inclinação
- Botão de Programa
- Redefinição para o modo de fábrica
- Configurações memorizadas
- Posição de parada de preferência
- Regulação de velocidade
- Baixo consumo de energia

Campo de Aplicação



O motor é adequado para a motorização de venezianas.

Especificações

Temperatura de trabalho: -10C ~ +55°C	Radiofrequência: 433.925MHz
Tensão Nominal: DC 12V	Tempo máximo de funcionamento: 6 minutos

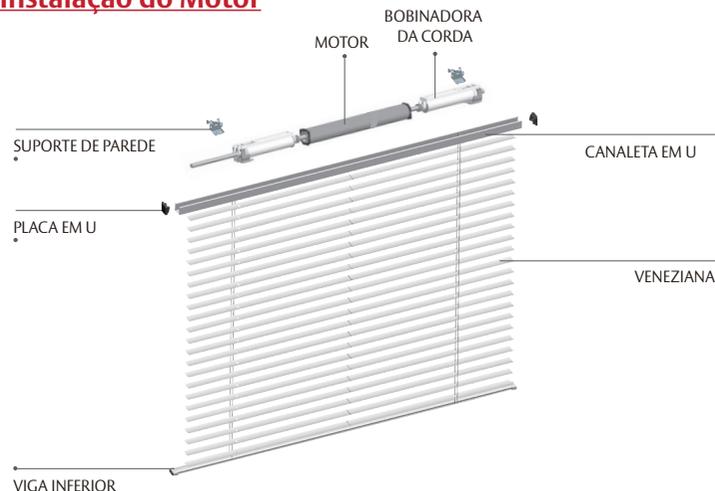
NOTA: Para mais modelos de motores e torque específico, consulte a placa de identificação.

Comparação das Características do Produto

Esquema do Motor	Partida Velocidade Total/ Partida Lenta Parada Lenta	Comprimento do motor
	Partida na Velocidade Total	193mm
	Partida Lenta Parada Lenta	

NOTA- Partida em velocidade total refere-se ao motor que funciona a uma velocidade uniforme, sob quaisquer condições; partida lenta parada lenta refere-se ao motor, em qualquer circunstância, para dar a partida lenta, depois rápida, e finalmente, lentamente até parar.

Instalação do Motor



Cuidado

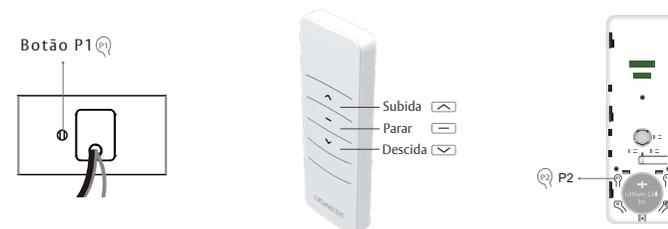
- 1 - Não exponha o motor a condições úmidas ou de temperatura extrema.
- 2 - Não perfure o motor.
- 3 - Não corte a antena e a mantenha afastada de objetos metálicos.
- 4 - Não permita que as crianças brinquem com este dispositivo.
- 5 - Se o cabo de energia ou conector estiver danificado, não use.
- 6 - Verifique se a coroa e o adaptador de acionamento estão corretos.
- 7 - Verifique se o cabo de energia e a antena estão livres e protegidos das partes móveis.
- 8 - Os cabos que passam pelas paredes devem ser devidamente isolados.
- 9 - O motor deve ser montado somente na posição horizontal.
- 10 - Antes da instalação, remova os cabos desnecessários e desative os equipamentos não necessários para a operação com energia.
- 11 - A instalação e a programação devem ser realizadas por um profissional qualificado. O uso ou modificação fora do escopo desta instrução pode anular a garantia.

NOTA: Leia atentamente os seguintes pontos importantes antes de configurar.

Aviso de Configuração

- 1 - Não opere motores quando em alarme de baixa tensão: Durante a operação, o motor irá parar de funcionar quando a tensão for inferior a 8,0V e será retomado quando a tensão for superior a 8,5V.
- 2 - Operação:
 - 1 - O tempo de intervalo válido dos botões está dentro de 10s, se não houver nenhuma operação dentro de 10s, o emissor sairá da configuração atual.
 - 2 - O motor irá avançar gradualmente conforme indicado. Operar após o avanço gradual.
- 3 - Estabeleça a posição de limite:
 - 1 - Após o ajuste do limite superior / inferior, a posição do limite superior / inferior não pode voltar na mesma posição.
 - 2 - Após a definição do limite, com a função de desligar a energia e a memória.
 - 3 - A exclusão do limite limpará toda a memória do limite.
 - 4 - Sairá da configuração de limite após 2 minutos sem operação.
- 4 - Se o emissor for perdido, configure novamente com um novo emissor.
- 5 - Um motor pode armazenar no máximo 20 canais; depois do armazenamento totalmente cheio, se houver alguns canais novos, apenas o último será coberto circularmente.

Instruções dos botões



Funções do botão P1

- 1 - Operação do ciclo: Pressione o botão P1 uma vez e a cada pressionamento o motor funcionará circularmente para cima -> para -> para baixo
- 2 - Pareamento ou Parear Emissor Adicional: Pressione o botão P1 por 2s, avanço gradual do motor uma vez, libere o botão. O motor está pronto para o pareamento ou para parear o emissor adicional.
- 3 - Trocar a direção: Pressione e segure o botão P1 por 6s, o motor irá avançar gradualmente duas vezes. Libere o botão. O sentido do motor foi alterado.
- 4 - Redefinir para o modo de fábrica: Pressione e segure o botão P1 durante 12s, o motor irá avançar gradualmente 3 vezes. Libere o botão. O motor é redefinido para o modo de fábrica.

Pareamento



Pressione o botão P1 por 2s, ou ligue o motor, pressione o botão P2, P2 novamente e pressione o botão subida. O motor é pareado com o emissor.

NOTA: Após o procedimento bem sucedido do código, as configurações originais do limite serão eliminadas e as configurações de velocidade do modo de funcionamento do motor, serão restabelecidas ao valor de fábrica.

Configurações dos Limites Para cima e Para Baixo

Iniciar a configuração do limite



Pressione P2, o botão subida e P2. O motor está pronto para a configuração de limite.

NOTA: Durante o processo de funcionamento do motor para cima ou para baixo, pressione P2. O motor entra no estado de operação passo-a-passo e você pode configurar com precisão a posição do limite.

Configuração do limite superior



Pressione o botão subida, acione o motor para a posição superior desejada, pressione o botão para uma vez. O motor para. Depois pressione 5 vezes ou pressione e segure o botão de parar por 3s. O limite superior está configurado.

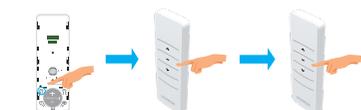
Configuração do limite inferior



Pressione o botão descida. Opere o motor para a posição inferior desejada. Pressione o botão para uma vez, o motor para. Depois pressione 5 vezes ou pressione e segure o botão parar por 3s. O limite inferior está configurado.

NOTA: Ligar o motor novamente após o desligamento sairá do modo de configuração do limite. Saia do modo de configuração de limite antes de concluir a configuração de limite. Se você já configurou o limite antes da definição, você só poderá fazer o ajuste fino do limite.

Adicionar a Posição de Preferência



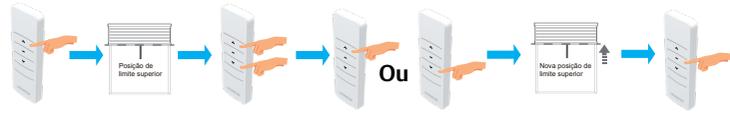
Verifique se os limites superior e inferior estão configurados. Opere o produto na posição preferida desejada. Pressione P2, botão parar e parar novamente. A posição de preferência está configurada.

NOTA: 1 - Repita o mesmo procedimento para remover a posição de preferência

2 - No modo de funcionamento normal, se o motor não estiver na posição de preferência, pressione o botão parar por um tempo longo. O motor então irá funcionar diretamente da posição atual para a posição de preferência (aplicar para sistemas de roletes); No modo jog [avanço gradual], pressione o botão parar por um tempo longo, primeiro. O motor irá funcionar da posição atual até o limite inferior e depois para a posição de preferência (aplicar para sistema de elevação de cordas).

Limites de Ajuste

Ajuste do limite superior



Opere o produto até a posição de limite superior. Pressione e mantenha pressionados os botões subida e descida simultaneamente por 5s (1 jog). Opere o produto para a nova posição de limite superior desejada. Pressione e segure o botão parar por 5s (1 jog). O novo limite superior foi programado com sucesso.

Ajuste do limite inferior



Opere o produto até a posição limite inferior. Pressione e segure simultaneamente os botões subida e descida por 5s (1 avanço gradual). Opere o produto para a nova posição limite inferior desejada; pressione e segure o botão parar por 5s (1 avanço gradual). O novo limite inferior foi configurado com sucesso.

NOTA: Após o ajuste fino da posição limite superior ou inferior, a posição de preferência original será automaticamente substituída; Se o ajuste fino não for bem sucedido, a posição original do limite superior ou inferior ainda pode ser utilizada; Para o ajuste fino dos limites, pressione UP ou DOWN uma vez. O motor estará em funcionamento em avanço gradual. Se pressionar por mais de 2 segundos, o motor ficará em funcionamento contínuo.

Ativar / Desativa / Modo Jog / Tilt (Avanço Gradual / Inclinação)



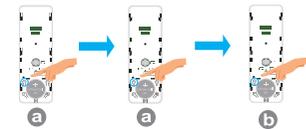
Pressione P2 (1 jog), botão subida (1 jog), e depois descida (1 jog), o modo Jog/ Tilt é desativado

NOTA: 1 - Repita o mesmo procedimento para ativar o modo Jog/Tilt

2 - Quando em modo 'jog' [avanço gradual], pressione uma vez UP ou DOWN, e o motor funcionará em 'jog', se pressionar por mais de 2 segundos, o motor ficará em funcionamento contínuo. Quando o modo 'jog' estiver desligado, a 'jog para cima' e o 'jog' para baixo de velocidade também podem fazer o motor permanecer no funcionamento 'jog'.

Parear / Desparear o Emissor Adicional

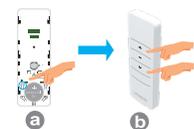
Método um



Pressione P2 (1 jog) e P2 (1 jog) no emissor existente "A". Pressione P2 no novo emissor para adicionar "B" (1 jog). O novo emissor é pareado com o motor.

NOTA: Repita o mesmo procedimento para desparear o emissor existente

Método dois



Pressione o botão P1 por 2s (1 jog). Solte o botão. Pressione subida e descida no novo emissor por 2s para adicionar (1 jog). O novo emissor está pareado com o motor

NOTA: "A" como emissor existente, "B" como o novo emissor para parear /desparear; Todo o ajuste do motor será mantido após a adição do novo emissor.

Remover Todos os Emissores



Pressione P2 (1 jog), o botão de parar (1 jog), e P2 (1 jog), e todos os emissores serão excluídos.

Excluindo Todos os Limites



Pressione P2 (1 jog), o botão de parar (1 jog), e P2 (1 jog), e todos os limites serão excluídos.

NOTA: Esta operação é excluída por inteiro com a posição de preferência.

Regulação da Velocidade

Configuração da aceleração



Pressione o botão de subida e parar simultaneamente por 2s (2 jogs). A velocidade do motor é elevada para a segunda marcha. Se o motor for 'jog' 3 vezes, a velocidade do motor é aumentada para a terceira marcha.

Configuração da desaceleração



Pressione o botão de descida e parar simultaneamente por 2s (1 jog). A velocidade do motor é reduzida para a primeira marcha. Se o motor for 'jog' duas vezes, a velocidade do motor é reduzida para a segunda marcha.

NOTA: Se não houver resposta do motor, é por que já chegou na velocidade Máxima ou Mínima.

Índice Rápido

Configurações	Passos
1 Pareamento	P1 → P2 → P2 → P2 → Subida
2 Iniciar a Configuração dos Limites / Confirmar os limites	Iniciar o estabelecimento de limites P2 → descida → P2
	Definir limite superior Subida → Parar → Parar (mantenha pressionado por 3s ou pressione 5 vezes)
3 Adicional/ Remover Posição de Preferência	Definir limite inferior Descida → Parar → Parar (mantenha pressionado por 3s ou pressione 5 vezes)
	P2 → parar → parar
4 Ajuste de limites	Ajuste do limite superior Subida → Subida + descida (segure por 5s) subida ou descida → Stop (segure por 5s)
	Ajuste do limite inferior Descida → Subida (segure por 5s) → subida ou descida → parar (segure por 5s)
5 Ativar / Desativar o modo Jog ou tilt	P2 → Subida → Descida
6 Parear / Desparear Adição de Emissor	P2 "A" → P2 "A" → P2 "B"
	P1 → Subida "B" + Descida "B"
7 Remover todos os Emissores	P2 → Parar → P2
8 Eliminar todos os limites	P2 → Descida → P2
9 Regulação de velocidade	Ajuste de aceleração Subida + parar (mantenha pressionado por 2s)
	Ajuste de desaceleração Descida + parar (mantenha pressionado por 2s)

Soluções de Problemas

Problemas	Possíveis causas	Solução
O motor não responde	Falha de energia ou conexão incorreta	Verifique duas vezes as conexões de energia e de cabos, siga as instruções de fiação.
	Bateria do emissor é de baixa capacidade	Substituir a bateria
	Proteção contra interferência de rádio/blindagem	Verificar se a antena no motor está intacta e exposta. Verifique a possível fonte de interferência de rádio.
O emissor não controla um motor simples	Fora da faixa de controle de rádio	Tente o controle dentro de uma faixa mais próxima
	Múltiplos motores são acoplados ao mesmo canal.	Parear o motor simples com o emissor corretamente Tente usar emissores multicanal para controlar projetos com vários motores, garanta que cada canal controle um motor simples
O motor não funciona ou arranca muito lentamente ou faz barulho alto	As conexões são incorretas	Verificar conexões
	Instalação incorreta ou sobrecarga	Verificar a instalação ou sobrecarga
O motor para durante o funcionamento para cima e para baixo	O motor atingiu o limite inferior	Ajuste o novo limite inferior
	O tempo de funcionamento é superior a 6min.	Deixe o motor esfriar por cerca de 20 min.