

Motor UDM35EB

Manual de Instrução

ASSA ABLOY

Experience a safer and more open world

Linha
BLIND



Acesse nossos manuais técnicos e vídeos.

Advertência

Antes de instalar os Motores e Acionadores Udinese, leia atentamente o manual. A Udinese não se responsabiliza por montagens fora dos padrões deste manual. O não cumprimento das instruções a seguir, acarretará na perda da garantia do produto. Verifique a etiqueta de identificação localizada no corpo do produto que fornece os principais dados técnicos.

Instruções importantes de segurança

Para prolongar a vida útil e evitar danos em seu interior, o motor possui um dispositivo de proteção contra superaquecimento. Caso fique trabalhando durante 4 minutos constantemente, ele irá parar de funcionar automaticamente. Deixe o equipamento desligado entre 15 a 20 minutos para resfriamento e quando a temperatura diminuir, o motor voltará a funcionar normalmente.

No acionamento por controle remoto, devemos acionar uma persiana de cada vez para a programação do controle. Se houverem outras persianas essas devem permanecer desligadas durante a programação da primeira janela, evitando desta forma a memorização de um ou mais motores pelo controle remoto.

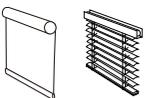
Após a programação das demais janelas, para evitar possíveis infiltrações de água no motor, é rigorosamente recomendado efetuar uma curva para baixo no cabo de alimentação.

Consulte o termo de garantia no site: www.udinese.com.br

Características

- Modo de espera de baixa energia
- Movimento e inclinação
- Posição de parada preferida
- Redefinir para o modo de fábrica
- Ajustar limites
- Receptor Integrado
- Mudar direção
- Proteção contra estol
- Bloqueio de rádio
- Limite eletrônico

Campos de Aplicação



O motor é adequado para persianas e venezianas.

Especificações

Temperatura de trabalho: -10C ~ +50°C	Frequência de rádio: 433,925 MHz
Tensão Nominal: DC 12V	Duração máxima: 6 minutos

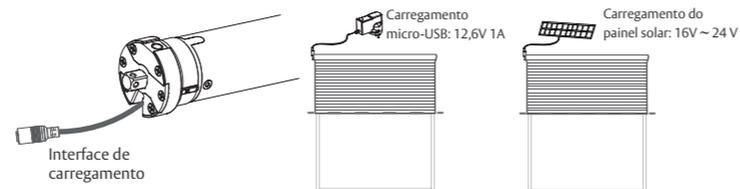
NOTA: Para mais modelos de motores e torque específico, consulte a placa de identificação.

Atenção

Nunca deixe cair, bata, fure ou mergulhe o motor. Mantenha o cabo de alimentação na posição correta conforme a seguir.

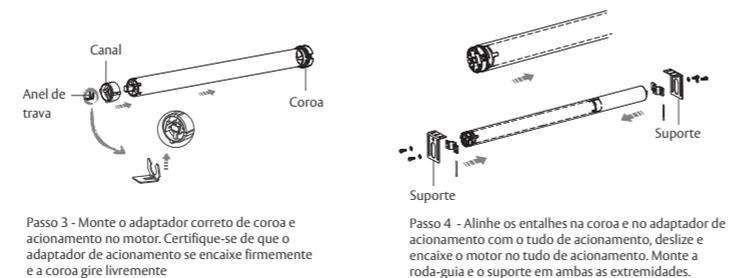
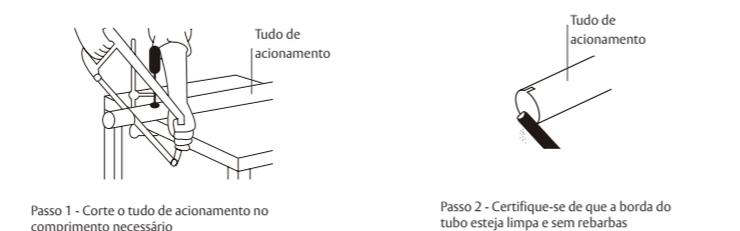
Instruções de segurança importantes a serem lidas antes da instalação.

A instalação incorreta pode levar a ferimentos graves e anular a responsabilidade e a garantia do fabricante.



1. Este motor possui uma bateria de íon-lítio de 12V integrada com gerenciamento de carga integrado.
2. Entrada de energia máxima para recarga: 12,6V 1A.
3. Carregue o motor durante 6 horas antes da primeira utilização.
4. Durante a operação, o motor parará de funcionar quando a tensão for inferior a 8,5 V e reiniciará quando a tensão for superior a 10,0 V.
5. Durante a operação contínua do motor, quando a tensão for inferior a 10,5 V, o vibrador soará 10 vezes.

Instalação do Motor



Cuidado

1. Não exponha o motor a condições de umidade ou temperaturas extremas.
2. Não perfure o motor.
3. Não corte a antena e mantenha-a afastada de objetos metálicos.
4. Não permita que crianças brinquem com este dispositivo.
5. Se o cabo de alimentação ou conector estiver danificado, não use.
6. Certifique-se de que a coroa e o adaptador corretos sejam usados.

7. Certifique-se de que o cabo de alimentação e a antena estejam livres e protegidos de peças móveis.

8. Os cabos que passam pelas paredes devem ser devidamente isolados.

9. O motor deve ser montado apenas na posição horizontal.

10. Remova os cabos desnecessários e desative os equipamentos desnecessários para a operação elétrica antes da instalação.

11. A instalação e programação devem ser realizadas por profissional qualificado, uso ou modificação fora do escopo desta instrução pode anular a garantia.

Aviso de configuração

Leia os seguintes pontos de atenção cuidadosamente antes de configurar.

1. Não opere motores quando houver alarme de baixa tensão.

2. Operação:

1 - O tempo de intervalo válido dos botões está dentro de 10S, se não houver operação dentro de 10S, o emissor sairá da configuração atual.

2 - O motor funcionará e irá bipar como indicação para iniciar a operação.

3. Defina a posição limite:

1 - Após a configuração do limite superior/inferior, a posição do limite superior/inferior não pode estar na mesma posição.

2 - Após a configuração do limite, com desligamento e função de memória.

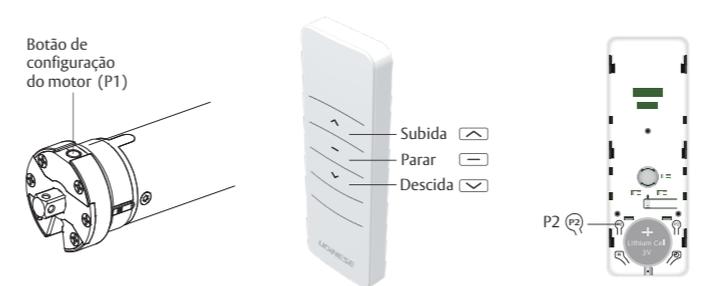
3 - A exclusão de limite limpará toda a memória de limite.

4 - Ele sairá da configuração de limite quando o programa não for operado por 2 minutos.

4. Se o emissor for perdido, emparelhe novamente com o novo emissor.

5. Um motor pode armazenar no máximo 20 canais; caso emparelhe novos canais depois de totalmente armazenado, apenas o último será percorrido circularmente.

Instruções do Botão



Funções do botão P1

- 1 - Ciclo de Operação: Depois de definir a posição limite, pressione o botão P1 uma vez e cada vez que pressionar o motor irá girar para cima parar para baixocircular.
- 2 - Emparelhamento: Pressione o botão P1 por 2S, o motor movimentará uma vez, solte o botão e faça um ruído longo, o motor está pronto para o emparelhamento.
- 3 - Bloqueio de rádio: Pressione e segure o botão P1 por 6S, o motor irá funcionar duas vezes, solte o botão e bipe duas vezes, o motor entrará no status de bloqueio de rádio, e não receberá nenhum sinal; pressione o botão P1 uma vez para desativar o bloqueio do rádio.
- 4 - Mudar de direção: Pressione e segure o botão P1 por 10S, o motor irá movimentar 3 vezes, solte o botão e bipe 3 vezes, a direção de funcionamento do motor foi alterada e a configuração de limite original é salva.
- 5 - Redefinir para o modo de fábrica: Pressione e segure o botão P1 por 14S, o motor irá movimentar 4 vezes, solte o botão e bipe 4 vezes, solte o botão, o motor foi redefinido para o modo de fábrica.

Emparelhamento



Ligue o motor (1 movimento e faça um barulho longo) ou pressione o botão P1 para 2S (1 movimento), solte o botão e faça um barulho longo, o motor está pronto para emparelhar. Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe), pressione P2 novamente (1 bipe), pressione o botão de subida (1 movimento e 6 bipes), o motor foi emparelhado com sucesso e o botão PARA CIMA pode controlar o motor para avançar.

NOTA: Se dentro de 10S, o motor não receber sinal de nenhum emissor, ele sairá do modo de emparelhamento automaticamente.

Direção de Rotação do Interruptor (Opcional)

Se pressionar o botão de subida, o motor gira para baixo, tente abaixo para mudar de direção.



Pressione o botão P1 por 2S (1 movimento), solte o botão e faça um ruído longo, o motor está pronto para emparelhar. Pressione P2 (1 movimento), pressione P2 novamente (1 movimento), pressione o botão de descida (1 movimento e 6 bipes), a direção foi trocada com sucesso e o botão descida pode controlar o motor para avançar.

NOTA: Método 2 da Direção de Rotação do Interruptor: "Instruções do botão - Funções do botão P1 - 4. Direção do interruptor".

Configuração dos Limites Superior e Inferior

Entre no status de configuração na posição limite



Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe), pressione o botão subida (1 movimento e 1 bipe), pressione P2 (1 movimento e 4 bipes), o motor entrará no status de configuração da posição limite.

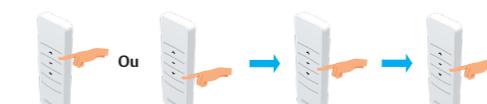
NOTA: Quando o motor estiver funcionando, pressione o botão P2 do emissor, o motor entra no status de passo, você pode definir a posição limite com precisão e pressione o botão P2 novamente para sair do status de passo.

Configure a posição limite superior



Pressione o botão subida ou descida para operar o motor até a posição limite superior desejada, pressione o botão parada para parar o motor e, em seguida, pressione continuamente o botão parar 5 vezes ou pressione e segure o botão parar por 3S (5 bipes), o motor gira uma vez e a posição limite superior foi definida com sucesso.

Configure a posição limite inferior



Pressione o botão subida ou descida para operar o motor até a posição de limite inferior desejada, pressione o botão parada para parar o motor e, em seguida, pressione continuamente o botão parar 5 vezes ou pressione e segure o botão parar por 3S (5 bipes), o motor gira uma vez e a posição limite inferior foi definida com sucesso.

NOTA: As posições limite superior e inferior não podem ser definidas na mesma posição. Depois de entrar no modo de configuração de limite, se não houver operação de botão dentro de 2 minutos, o motor sairá automaticamente do modo de configuração de limite. Se o motor for desligado e depois ligado, ele sairá do modo de ajuste de limite. Para redefinir a posição limite, você deve primeiro cancelar o limite ou restaurar as configurações de fábrica. Ao definir o status de limite, pressione o botão P1 para executar a operação de mudança de direção e o status de configuração de limite será encerrado automaticamente após a mudança de direção com sucesso.

Adicione uma Posição Preferida



Verifique se os limites superior e inferior estão definidos. Opere o produto para a posição preferida desejada. Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe), pressione o botão parar (1 movimento e 1 bipe), e parar novamente (1 movimento e 3 bipes), a posição preferida é definida.

NOTA: 1 - Repita o mesmo procedimento para excluir a posição preferida.

2 - Depois que a posição preferida for definida, se o motor não estiver na posição preferida, pressione o botão parar por 2S, o motor funcionará automaticamente para a posição preferida.

Sistemas de rolos: Quando o motor estiver no modo de operação contínua, pressione e segure o botão parar, o motor irá funcionar diretamente da posição atual para a posição preferida.

Sistema de persiana veneziana: Quando o motor estiver no modo movimento, pressione e segure o botão parar, o motor irá primeiro funcionar da posição atual para a posição de limite inferior e, em seguida, da posição de limite inferior para a posição preferida.

Modo Movimento e Interruptor do Modo de Funcionamento



Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe), pressione PARA CIMA (1 movimento e 1 bipe), pressione PARA BAIXO (1 movimento e 2 bipes), modo movimento e modo de operação com sucesso.

NOTA- Quando no modo movimento, pressione PARA CIMA ou PARA BAIXO uma vez, o motor movimentará, se pressionar mais de 2S, o motor será executado continuamente.

Ajustar Limites

Ajustando a posição limite superior



O motor funciona até a posição de limite superior, pressione e segure os botões subida e descida por 5S (1 movimento e 4 bipes), opere o produto para a nova posição de limite superior desejada, pressione continuamente o botão parar 5 vezes ou pressione e segure o botão parar por 3S (5 bipes), o motor movimentará uma vez, a nova posição limite superior é programada com sucesso.

Ajustando a posição limite inferior

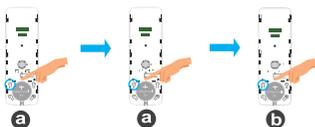


O motor funciona para a posição de limite inferior, pressione e segure os botões subida e descida por 5S (1 movimento e 4 bipes), opere o produto para a nova posição de limite inferior desejada, pressione continuamente o botão parar 5 vezes ou pressione e segure o botão parar por 3S (5 bipes), o motor movimentará uma vez, a nova posição limite inferior é programada com sucesso.

NOTA: Depois que a nova posição limite for ajustada com sucesso, a posição preferencial original será excluída automaticamente. Se não houver operação de botão dentro de 2 minutos, o motor irá movimentar para indicar e sairá automaticamente do modo de ajuste. Para redefinir a posição limite, você deve primeiro cancelar o limite ou restaurar as configurações de fábrica.

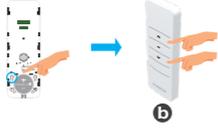
Emparelhamento de um Emissor adicional

Método de emparelhamento comum



Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe) e P2 (1 movimento e 1 bipe) no emissor existente "A", pressione P2 no novo emissor para adicionar "B" (1 movimento e 7 bipes), o novo emissor é emparelhado com o motor.

Método de emparelhamento rápido

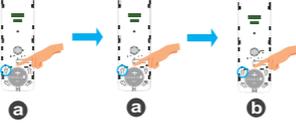


Verifique se os limites superior e inferior estão definidos. Pressione o botão P1 por 2S (1 movimento), solte o botão e faça um ruído longo, pressione os botões PARA CIMA e PARA BAIXO no novo emissor para adicionar (1 movimento e 7 bipes), o novo emissor é emparelhado com o motor.

NOTA: (a) como emissor existente, (b) como novo emissor para emparelhar.

Excluir Emissor Adicional

Exclua um emissor adicional



Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe) e P2 (1 movimento e 1 bipe) no emissor existente, aperte P2 no emissor que deseja excluir (1 movimento e 5 bipes), o emissor "B" é excluído.

NOTA- "A" e "B" como emissor existente, "B" como emissor a ser excluído.

Exclua todos os emissores adicionais



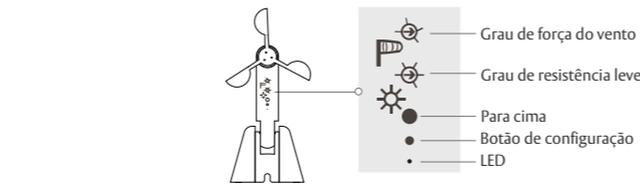
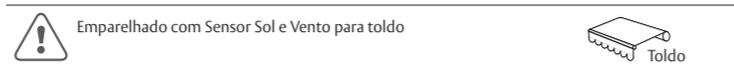
Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe), pressione o botão parar (1 movimento e 1 bipe), pressione P2 (1 movimento e 5 bipes), todos os emissores são excluídos.

NOTA: Mantenha todas as configurações originais do motor após a exclusão de todos os emissores.

Cancelar todo os limites

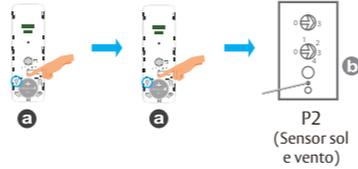


Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe), pressione o botão descida (1 movimento e 1 bipe), pressione P2 (1 movimento e 4 bipes), os limites são cancelados e a posição preferencial também é excluída.



Sensor Sol e Vento com fio

Adicionando / Excluindo o Sensor Sol e vento



Pressione P2 (1 movimento e 1 bipe) e P2 (1 movimento e 1 bipe) no emissor existente, pressione P2 no novo emissor para adicionar (1 movimento e emissor existente, pressione P2 no sensor vento-sol (1 movimento e 3 bipes), o sensor vento-sol está emparelhado com o motor.

NOTA: 1 - Repita o mesmo procedimento para excluir o sensor.

2 - "A" como emissor existente, "B" como novo sensor sole vento para emparelhar

Habilitar / Desativar a Detecção do Sol

Ativar detecção do sol



Na posição limite superior, pressione rapidamente os botões subida e parar simultaneamente (3 movimentos e 3 bipes), a detecção do sol é habilitada.

Desative a detecção do sol



Na posição limite inferior, pressione rapidamente os botões descida e parar simultaneamente (1 movimento e faça um ruído longo), a detecção do sol é desativada.

Função de Detecção de Falha

Se o motor não receber o sinal de detecção de falha em 30 minutos, o motor retrairá o toldo; após a retração, o motor estará em modo movimento.

Se o motor receber o sinal de detecção de falha novamente, o motor estará em modo de operação contínua (Ou opere a função "modo movimento e chave de modo de funcionamento" para alternar)

NOTA: Após ligar novamente a energia, dentro de 30 minutos, se o comando de autoverificação do sensor vento-sol não for recebido, ele não iniciará a retração do toldo por 30 minutos.

Função de Retração Automática Contra Vento Forte

Quando o vento for mais forte do que o valor definido, o sensor enviará um sinal ao motor para recolher o toldo e o motor não funcionará dentro de 8 minutos. Se o motor receber novamente o comando de vento forte durante os 8 minutos, o motor reprogramará mais 8 minutos, e se o motor continuar recebendo o comando de vento forte, não funcionará o tempo todo.

Índice Rápido

Configurações	Passos	
1 Emparelhamento	P1 (mantenha pressionado 2s) → P2 → P2 → botão de Subida	
2 Direção de rotação do interruptor	P2 → P2 → botão de descida	
3 Configuração dos limites superior e inferior	1 - Entre no status de configuração da posição limite	P2 → Botão subida → P2
	2 - Defina a posição limite superior	Botão subida / descida → botão parar → botão parar (pressione 5 vezes ou segure 3s)
	3 - Defina a posição limite inferior	Botão subida / descida → botão parar → botão parar (pressione 5 vezes ou segure 3s)
4 Adicionar / excluir posição preferida	P2 → botão parar → botão parar	
5 Modo de movimento e interruptor do modo de funcionamento	P2 → botão subida → botão parar	
6 Ajustar limites	Botão subida + botão descida (mantenha pressionado 5s) → botão subida / botão descida → botão parar (pressione 5 vezes ou mantenha pressionado 3s)	
7 Emparelhar um emissor adicional	1 - Método de emparelhamento comum	P2 "A" → P2 "A" → P2 "B"
	2 - Método de emparelhamento rápido	P1 (mantenha pressionado 2s) → botão subida "B" + botão descida "B"
8 Excluir Emissor Adicional	1 - Excluir um emissor adicional	P2 "A" → P2 "A" → P2 "B"
	2 - Exclua todos os emissores adicionais	P1 (mantenha pressionado 2s) → botão subida "B" + botão descida "B"
9 Cancelar todos os limites	P2 → botão descida P2	
10 Adicionando / Excluindo Sensor de Sol e Vento	P2 "A" → P2 "A" → P2 (Sensor de sol e vento)	
11 Habilitar / Desativar a Detecção do Sol	1 - Ativar detecção de sol	Botão subida + botão parar
	2 - Desativar a detecção do sol	Botão descida + botão parar

Solução de Problemas

Problemas	Causas Possíveis	Solução
O motor não funciona	O motor entra no estado de proteção térmica	Espere o motor esfriar
	O emissor não está emparelhando	Execute a operação de emparelhamento
	Se não houver resposta após pressionar o botão P1 por muito tempo, a fonte de alimentação está em curto-circuito, a placa de circuito está quebrada ou o motor está quebrado	Entre em contato com o serviço pós-venda